



Echipa de robotică Na'vitus

Facultatea de Inginerie
Industrială și Robotică



1. Despre noi

Suntem Na'vitus, o echipă formată din patru studenți pasionați de tehnologie și sisteme robotice autonome. Urmărim soluționarea și inovația pentru probleme reale. Lucrăm împreună la dezvoltarea unui sistem mobil inteligent, bazat pe autonomie, viziune și precizie cu scopul de a aduce un impact în lumea roboticii.

2. Coordonatori



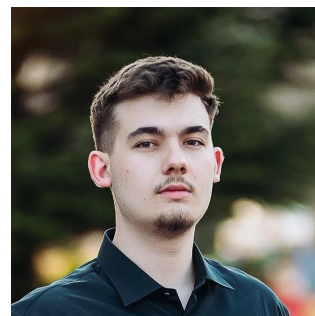
Conf. dr. ing. Bogdan F. Abaza
Departament:
Tehnologia Construcțiilor de Mașini



Profesor dr. ing. Cristian Doicin
Departament:
Tehnologia Construcțiilor de Mașini

3. Membrii Echipei

Vlad Oodoroagă — Team Lead
Inginerie Industrială, Anul 3
Proiectarea și asamblarea șasiului & design



Rareș Nica — Programator principal
Inginerie Industrială, Anul 3
Programare și testare robot & soluționare tehnica



Patrick Andrei — Programare & Navigație
Inginerie Industrială, Anul 3
Asamblare, programare, testare a șasiului și a robotului

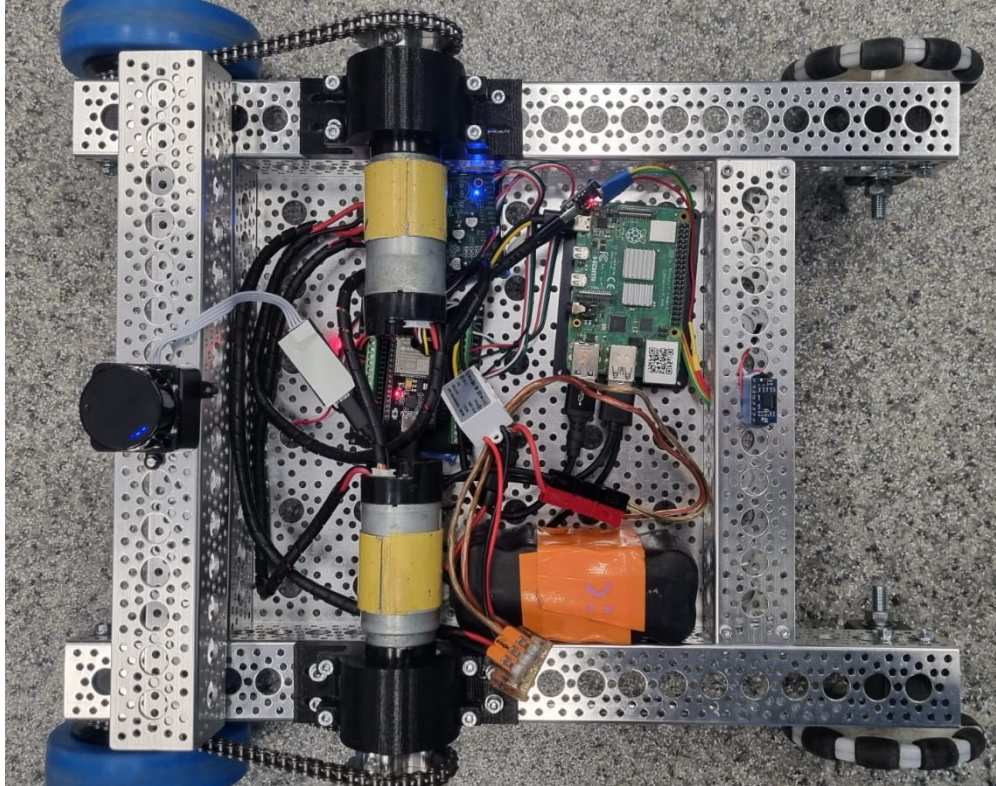


Andrei Pufu — Proiectarea & Design CAD
Inginerie Industrială, Anul 3
Proiectarea și asamblarea șasiului



4. Proiectul curent: Sistem Autonom Inteligent Mobil

O platformă autonomă programată folosind ROS2 ce navighează de la un punct la altul procesând informațiile primite de la senzori folosind NAV2.



Vederea superioară a robotului unde se observă amplasarea pieselor și senzorilor.



Vederea din față și spate a carcasei pe robot

Am participat cu această platformă la Sesiunea de Comunicări Științifice în cadrul F.I.I.R.(perioada 9-10 Mai 2025) unde am câștigat mențiune.