



SECȚIUNEA B06 - 14

CONCEPȚIA ȘI EXPLOATAREA SISTEMELOR DE PRODUCȚIE ROBOTIZATE 2

Comisia de examinare



Sâmbătă 11.05.2024

ora 13.00

sala CO006

1. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru paletizare cutii de carton, integrând un robot industrial de tip braț articulată, utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



2. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate de sortare și paletizare integrând un robot industrial de tip braț articulată echipat cu un efector polifuncțional, utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



3. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru paletizarea ambalajelor din carton integrând un robot de tip braț articulată, utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



4. Programarea și simularea off-line pe bază de semnale a unei celule robotizate de inspecție cu raze X a blocurilor de motor utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



5. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru inspecție video, cu 4 stații de lucru, integrând un robot industrial de tip braț articulat deplasabil la sol și 4 sisteme perirobotice, utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



6. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate de paletizare a cutiilor de carton utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



7. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate de paletizare cu doi roboți industriali a tijelor de extracție a petrolului utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



8. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru paletizat produse de tip cutii de carton, cu trei intrări și trei ieșiri, integrând un robot industrial de tip braț articulat, utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



9. Programarea și simularea off-line a unei celule flexibile de vopsire cu doi roboți industriali de tip braț articulat utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



10. Programarea și simularea off-line pe bază de semnale a unei celule robotizate pentru manipularea, etichetarea, ambalarea și paletizarea cutiilor cu recipiente din industria farmaceutică utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



11. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate de paletizare a sticlelor de plastic utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



12. Programarea și simularea off-line a unei celule flexibile de vopsire repere auto integrând un robot industrial de tip braț articulat utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



13. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru paletizarea sticlelor de plastic integrând un robot de tip braț articulat, utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



14. Programarea și simularea off-line pe bază de semnale a unei celule flexibile pentru manipularea, ambalarea și paletizare stivelor de ambalaje din plastic de unică folosință echipată cu un robot industrial de tip braț articulat prevăzut cu magazie de efectori integrată, utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



15. Programarea și simularea off-line pe bază de semnale pentru o celula robotizata pentru manipularea si șlefuirea capetelor de robinet, utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



16. Programarea și simularea off-line a unei celule de fabricație robotizată integrând un robot industrial de tip braț articulat destinat încărcării-descărcării unei mașini-unelte, utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



17. Programarea și simularea off-line a unei celule de paletizare a unor cutii de carton, cu două intrări și două ieșiri, integrând un robot industrial de tip braț articulat, utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



18. Telecontrolul brațelor robotice într-un mediu de realitate virtuala in vederea realizării acțiunilor complexe și a colaborării om - robot. Integrarea funcțională a sistemelor.



19. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru control nedistructiv prin scanare cu raze X, componente din industria auto, integrând doi roboți industriali de tip braț articulat utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



20. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate de paletizare cu două intrări și două ieșiri pentru cutii de carton, integrând un robot industrial de tip braț articulat, utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.



21. Programarea și simularea off-line a unei linii de producție automatizată a paleților de carton utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



23. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru prelucrat jante auto din aliaje de aluminiu utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



24. Programarea și simularea off-line a unei celule robotizate pentru sudarea cu arc electric a unor cadre de remorcă de TIR, utilizând mediul de lucru ABB Robot Studio. Programarea off-line pe bază de semnale.



25. Programarea și simularea off-line a unei celule de paletizare, integrând doi roboți industriali de tip braț articulat, un sistem de transport al paleților de tip robocar pe șine și un sistem de înfoliere a paleților utilizând mediul de lucru Process Simulate. Programarea off-line pe bază de semnale.

